

MAPA CURRICULAR DEL PROGRAMA EDUCATIVO EN COMPETENCIAS PROFESIONALES DE INGENIERÍA MECATRÓNICA

Primer Cuatrimestre		Segundo Cuatrimestre		Tercer Cuatrimestre		Cuarto Cuatrimestre		Quinto Cuatrimestre		Sexto Cuatrimestre		Séptimo Cuatrimestre		Octavo Cuatrimestre	
INGLES I INL-I-N 5-20-6	INGLES II INL-II-N 5-20-6	INGLES III INL-III-N 5-20-6	INGLES IV INL-IV-N 5-20-6	INGLES V INL-V-N 5-20-6	INGLES VI INL-VI-N 5-20-6	INGLES VII INL-VII-N 5-20-6	INGLES VIII INL-VIII-N 5-20-6	INGLES IX INL-IX-N 5-20-6	INGLES X INL-X-N 5-20-6	INGLES XI INL-XI-N 5-20-6	INGLES XII INL-XII-N 5-20-6	INGLES XIII INL-XIII-N 5-20-6	INGLES XIV INL-XIV-N 5-20-6	INGLES XV INL-XV-N 5-20-6	INGLES XVI INL-XVI-N 5-20-6
DESARROLLO HUMANO Y VALORES DHV-21 3-45-3	INTELIGENCIA EMOCIONAL Y MANEJO DE CONFLICTOS IEC-21 3-45-3	INTELIGENCIA EMOCIONAL Y MANEJO DE CONFLICTOS IEC-21 3-45-3	ETICA PROFESIONAL EP-21 3-45-3	ETICA PROFESIONAL EP-21 3-45-3	ETICA PROFESIONAL EP-21 3-45-3	ETICA PROFESIONAL EP-21 3-45-3	ETICA PROFESIONAL EP-21 3-45-3	ETICA PROFESIONAL EP-21 3-45-3	ETICA PROFESIONAL EP-21 3-45-3	ETICA PROFESIONAL EP-21 3-45-3	ETICA PROFESIONAL EP-21 3-45-3	ETICA PROFESIONAL EP-21 3-45-3	ETICA PROFESIONAL EP-21 3-45-3	ETICA PROFESIONAL EP-21 3-45-3	ETICA PROFESIONAL EP-21 3-45-3
ALGEBRA LINEAL AL-1C 1-120-8	CÁLCULO DIFERENCIAL CD-1C 4-42-4	CÁLCULO INTEGRAL CI-1C 5-12-5	ESTRUCTURA Y PROPIEDADES DE LOS MATERIALES EP-1C 3-45-3												
QUÍMICA BÁSICA Q-1C 5-20-6	FÍSICA F-1C 6-20-6	PROBABILIDAD Y ESTADÍSTICA PE-1C 5-20-6	PROGRAMACIÓN DE SISTEMAS ELECTRÓNICOS DE INTERFAZ PS-1C 7-40-1												
MECÁNICA DE CUERPO RIGIDO MC-1C 6-120-8	MECÁNICA DE CUERPO RIGIDO MC-1C 6-120-8	MECÁNICA DE CUERPO RIGIDO MC-1C 6-120-8	MECÁNICA DE CUERPO RIGIDO MC-1C 6-120-8	MECÁNICA DE CUERPO RIGIDO MC-1C 6-120-8	MECÁNICA DE CUERPO RIGIDO MC-1C 6-120-8	MECÁNICA DE CUERPO RIGIDO MC-1C 6-120-8	MECÁNICA DE CUERPO RIGIDO MC-1C 6-120-8	MECÁNICA DE CUERPO RIGIDO MC-1C 6-120-8	MECÁNICA DE CUERPO RIGIDO MC-1C 6-120-8	MECÁNICA DE CUERPO RIGIDO MC-1C 6-120-8	MECÁNICA DE CUERPO RIGIDO MC-1C 6-120-8	MECÁNICA DE CUERPO RIGIDO MC-1C 6-120-8	MECÁNICA DE CUERPO RIGIDO MC-1C 6-120-8	MECÁNICA DE CUERPO RIGIDO MC-1C 6-120-8	MECÁNICA DE CUERPO RIGIDO MC-1C 6-120-8
ADMINISTRACIÓN DE MANTENIMIENTO ADM-1C 5-15-5	ADMINISTRACIÓN DE MANTENIMIENTO ADM-1C 5-15-5	ADMINISTRACIÓN DE MANTENIMIENTO ADM-1C 5-15-5	ADMINISTRACIÓN DE MANTENIMIENTO ADM-1C 5-15-5	ADMINISTRACIÓN DE MANTENIMIENTO ADM-1C 5-15-5	ADMINISTRACIÓN DE MANTENIMIENTO ADM-1C 5-15-5	ADMINISTRACIÓN DE MANTENIMIENTO ADM-1C 5-15-5	ADMINISTRACIÓN DE MANTENIMIENTO ADM-1C 5-15-5	ADMINISTRACIÓN DE MANTENIMIENTO ADM-1C 5-15-5	ADMINISTRACIÓN DE MANTENIMIENTO ADM-1C 5-15-5	ADMINISTRACIÓN DE MANTENIMIENTO ADM-1C 5-15-5	ADMINISTRACIÓN DE MANTENIMIENTO ADM-1C 5-15-5	ADMINISTRACIÓN DE MANTENIMIENTO ADM-1C 5-15-5	ADMINISTRACIÓN DE MANTENIMIENTO ADM-1C 5-15-5	ADMINISTRACIÓN DE MANTENIMIENTO ADM-1C 5-15-5	ADMINISTRACIÓN DE MANTENIMIENTO ADM-1C 5-15-5
CIRCUITOS ELECTRÓNICOS Y ELECTROMECÁNICA CE-1C 6-120-8	CIRCUITOS ELECTRÓNICOS Y ELECTROMECÁNICA CE-1C 6-120-8	CIRCUITOS ELECTRÓNICOS Y ELECTROMECÁNICA CE-1C 6-120-8	CIRCUITOS ELECTRÓNICOS Y ELECTROMECÁNICA CE-1C 6-120-8	CIRCUITOS ELECTRÓNICOS Y ELECTROMECÁNICA CE-1C 6-120-8	CIRCUITOS ELECTRÓNICOS Y ELECTROMECÁNICA CE-1C 6-120-8	CIRCUITOS ELECTRÓNICOS Y ELECTROMECÁNICA CE-1C 6-120-8	CIRCUITOS ELECTRÓNICOS Y ELECTROMECÁNICA CE-1C 6-120-8	CIRCUITOS ELECTRÓNICOS Y ELECTROMECÁNICA CE-1C 6-120-8	CIRCUITOS ELECTRÓNICOS Y ELECTROMECÁNICA CE-1C 6-120-8	CIRCUITOS ELECTRÓNICOS Y ELECTROMECÁNICA CE-1C 6-120-8	CIRCUITOS ELECTRÓNICOS Y ELECTROMECÁNICA CE-1C 6-120-8	CIRCUITOS ELECTRÓNICOS Y ELECTROMECÁNICA CE-1C 6-120-8	CIRCUITOS ELECTRÓNICOS Y ELECTROMECÁNICA CE-1C 6-120-8	CIRCUITOS ELECTRÓNICOS Y ELECTROMECÁNICA CE-1C 6-120-8	CIRCUITOS ELECTRÓNICOS Y ELECTROMECÁNICA CE-1C 6-120-8
525 HRS	525 HRS	525 HRS	525 HRS	525 HRS	525 HRS	525 HRS	525 HRS	525 HRS	525 HRS	525 HRS	525 HRS	525 HRS	525 HRS	525 HRS	525 HRS



Miguel Ángel Aguilera Jiménez

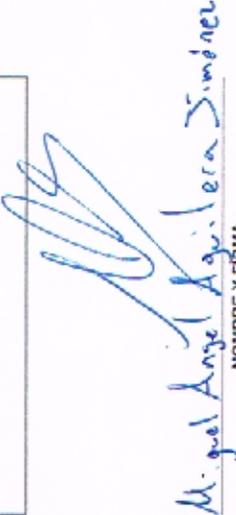
NOMBRE Y FIRMA
DIRECTOR DE CARRERA

NOMBRE Y FIRMA
RECTOR

MAPA CURRICULAR DEL PROGRAMA EDUCATIVO EN COMPETENCIAS PROFESIONALES DE INGENIERÍA MECATRÓNICA

<p>CERTIFICACIÓN EN MANTENIMIENTO</p>	<p>COMPETENCIA DEL TERCER CICLO DE FORMACIÓN</p> <p>1. Gestionar el mantenimiento a sistemas mecánicos y robóticos mediante herramientas administrativas, técnicas de diagnóstico y predicción de fallas, así como procedimientos de mantenimiento especializado para reducir el tiempo para incrementar la disponibilidad del equipo y contribuir a la rentabilidad de la organización.</p> <p>1.1. Mantener equipos mecánicos y robóticos con base en un plan de mantenimiento y mediante técnicas y procedimientos de mantenimiento establecidos bajo el marco normativo y de seguridad para disminuir el tiempo de paro del equipo e incrementar su vida útil.</p> <p>1.2. Formular estrategias de prevención de fallas en máquinas y equipos mecánicos y robóticos mediante técnicas de análisis de causa y efecto de falla, monitoreo de parámetros de funcionamiento para proporcionar acciones e implementar la disponibilidad del equipo.</p>
<p>PROFESIONAL ASOCIADO EN AUTOMATIZACIÓN Escala Profesional: 400 hrs.</p>	<p>COMPETENCIA DEL SECONDO CICLO DE FORMACIÓN</p> <p>2. Desarrollar sistemas de automatización de procesos productivos y servicios mediante la incorporación de lógica de elementos mecánicos, eléctricos, electrónicos, control y sistemas robóticos para mejorar la productividad y calidad del proceso y producto.</p> <p>2.1. Finicar automatización de procesos mediante el diagnóstico de las necesidades de automatización para establecer la propuesta de ejecución del proyecto.</p> <p>2.2. Automatizar procesos de producción en serie con base en un proyecto de sistemas mecánicos, robóticos y elementos de automatización industriales para su optimización y contribuir a la seguridad, calidad y productividad de la organización.</p>
<p>INGENIERO EN MECATRÓNICA</p>	<p>COMPETENCIA DEL TERCER CICLO DE FORMACIÓN</p> <p>3. Diseñar sistemas mecatrónicos y robóticos con base en los requerimientos del proceso y la distinción de áreas de oportunidad mediante metodologías, herramientas de diseño, simulación y manufactura con técnicas de soluciones tecnológicas innovadoras a las necesidades de los procesos productivos y servicios.</p> <p>3.1. Formular diseños de sistemas mecatrónicos y robóticos con base en los requerimientos del proceso, herramientas de diseño y simulación para abordar una problemática o área de oportunidad de producción, servicios y actividades.</p> <p>3.2. Evaluar factibilidad técnica de diseños de sistemas mecatrónicos y robóticos mediante prototipos y pruebas considerando la normatividad aplicable para su aprobación y desarrollo.</p>


NOMBRE Y FIRMA
RECTOR


M. Miguel Ángel Aguilera Jiménez
NOMBRE Y FIRMA
DIRECTOR DE CARRERA

DEL PLAN DE ESTUDIOS VIGENTE EN SEPTIEMBRE DE 2018



SELLO DE RECTORÍA